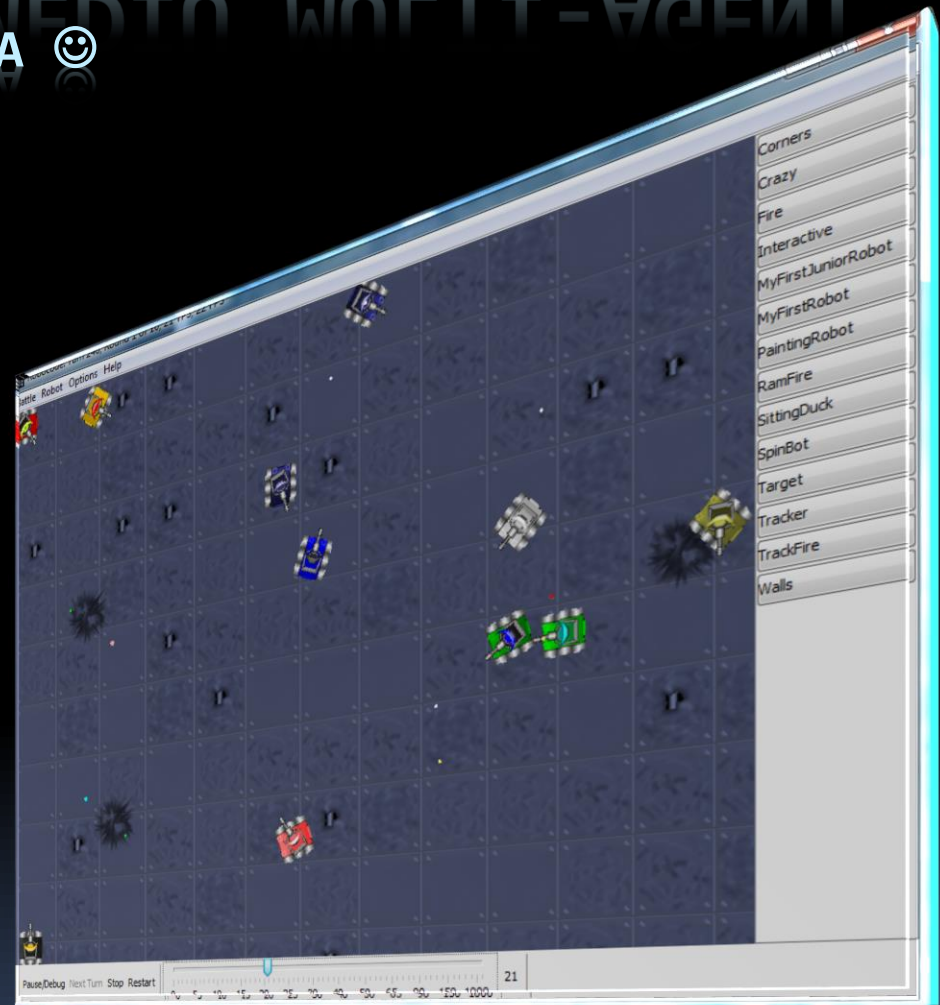


ROBOCODE – UN MEDIU MULTI-AGENT

SI O SANSA SA INVATATI JAVA ☺

Catalin Stoean



Introducere

- Robocode este o platforma multiagent in care este simulata o lupta.
 - A fost dezvoltata de catre Mathiew Nelson de la IBM in 2001.
- Este scris in Java
 - Initial s-a dorit a fi o unealta de invatare a Java
 - A devenit rapid un joc la nivel mondial
 - si o unealta de cercetare a inteligentei artificiale



Creezi un robot printr-un program Java , il arunci in campul de bataie unde lupta pana la sfarsit cu alti roboti creati de alti programatori.



Scopul acestui curs

- Creati-va propriul robot.
 - Dati-i miscari mecanice... apoi...
 - Oferiti-i inteligenta artificiala!
- Robotul poate fi ghidat de:
 - Algoritmul minimax
 - Invatare reimprospatata
- Aduceti-va robotii pe acelasi camp de lupta!



Instalarea Robocode

- Inainte de a instala Robocode, aveti nevoie de Java (JDK) :

<http://java.sun.com/javase/downloads/index.jsp>

- Pentru Robocode, descarcati de la pagina :

<http://sourceforge.net/projects/robocode/files/robocode/1.9.2.4/>

sau unul mai recent daca exista.

- Daca ati instalat JDK, puteti da dublu-click pe

[robocode-1.9.2.4-setup.jar](#)

si se va face instalarea.



Build the best - destroy the rest!

Newest version: 1.6.2 Beta 2 (Sun, 07 Dec 2008)

Robocode Links

- [News for Robocode](#)
- [Changes](#) - Details about different versions of Robocode
- [Project at SourceForge](#)
- [Download Robocode](#)
- [Java 5.0 or newer](#) is required for running Robocode
- [Getting started](#) with Robocode
- [FAQ](#) - Frequently Asked Questions about Robocode
- [Forums](#) for technical issues and feedback on Robocode
- [Request](#) a new feature for Robocode
- [Report](#) a bug in Robocode
- [Contact](#) the administrator of Robocode

Documentation

- [Online Help](#) - RoboWiki - Introduction and tutorials for Robocode
- [Robocode API](#) - the Robot API and API for controlling Robocode
- [Developers Guide](#) for building Robocode using Eclipse

About Robocode

- [developerWorks](#) - Articles about Robocode from IBM developerWorks
- [Wikipedia](#) page that describes Robocode briefly

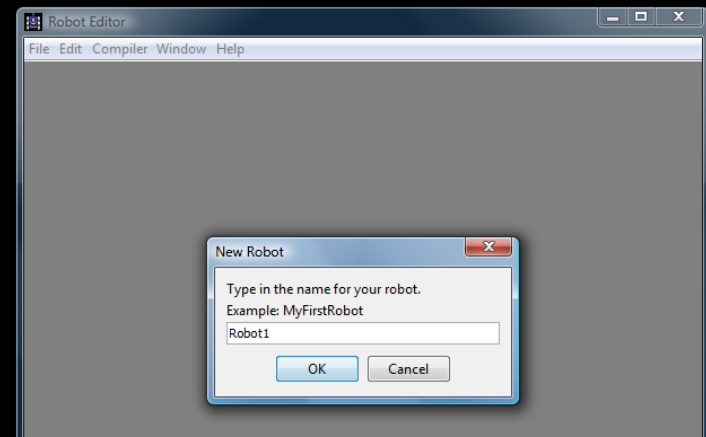
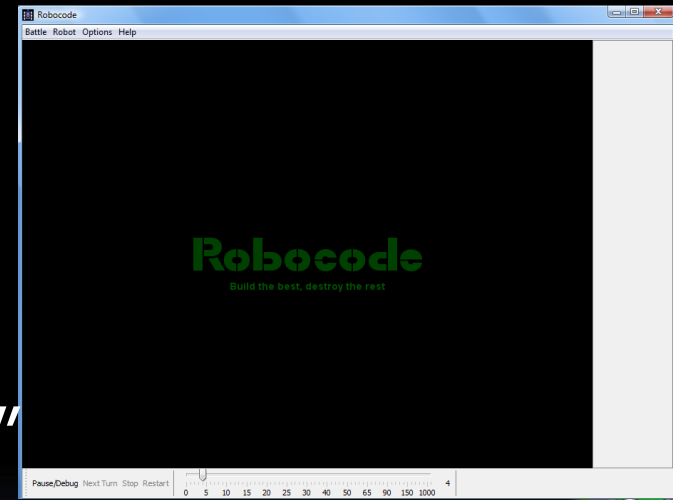
Lansarea Robocode

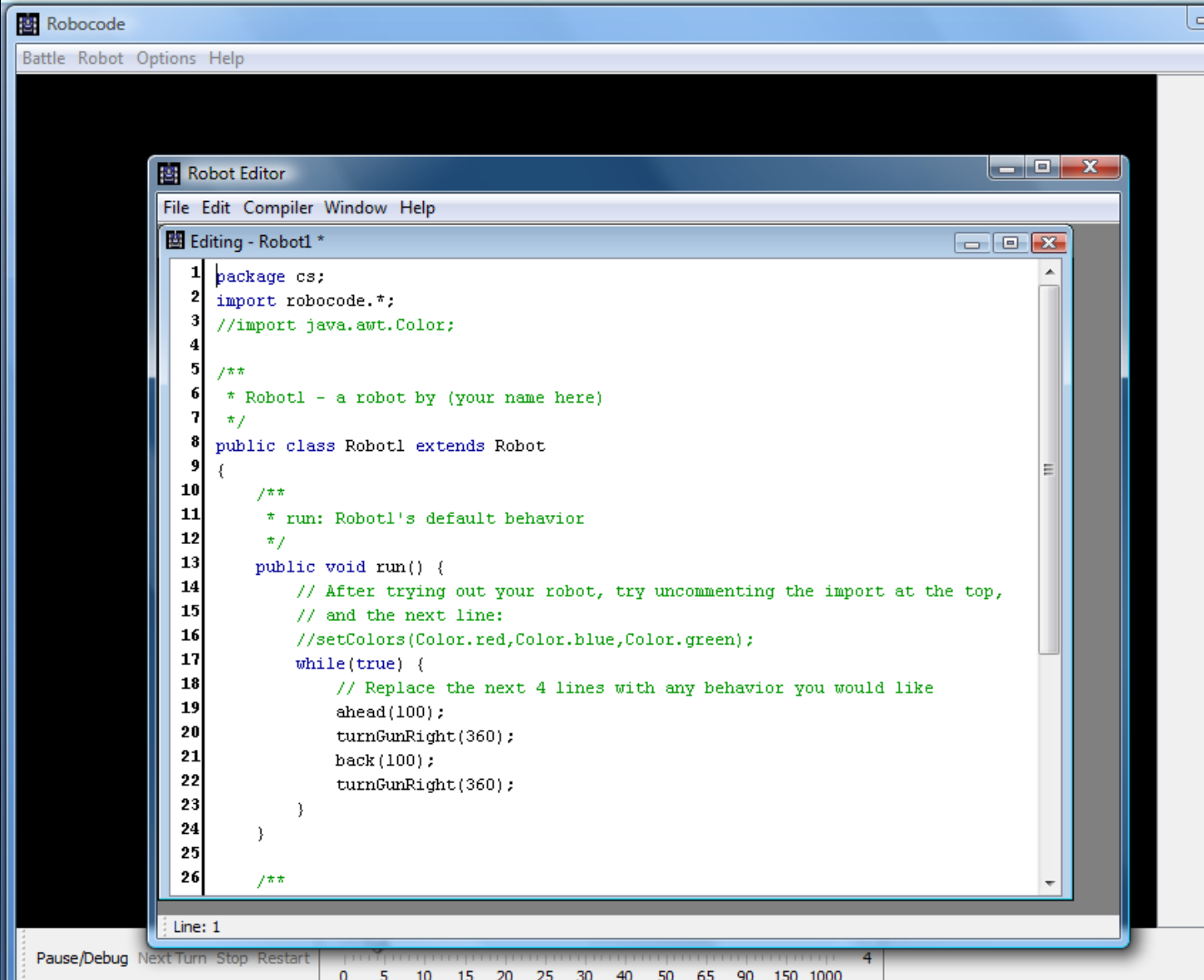


- Lansati Robocode de la shortcut-ul de pe Desktop.
- Pentru a crea un robot, selectati din meniu "Robot", apoi "Editor". Se deschide o fereastră, unde mergeti la meniul "File"->"New"->"Robot"



li puneti un nume, apoi va va cere sa ii dati initialele (la mine, "cs".)

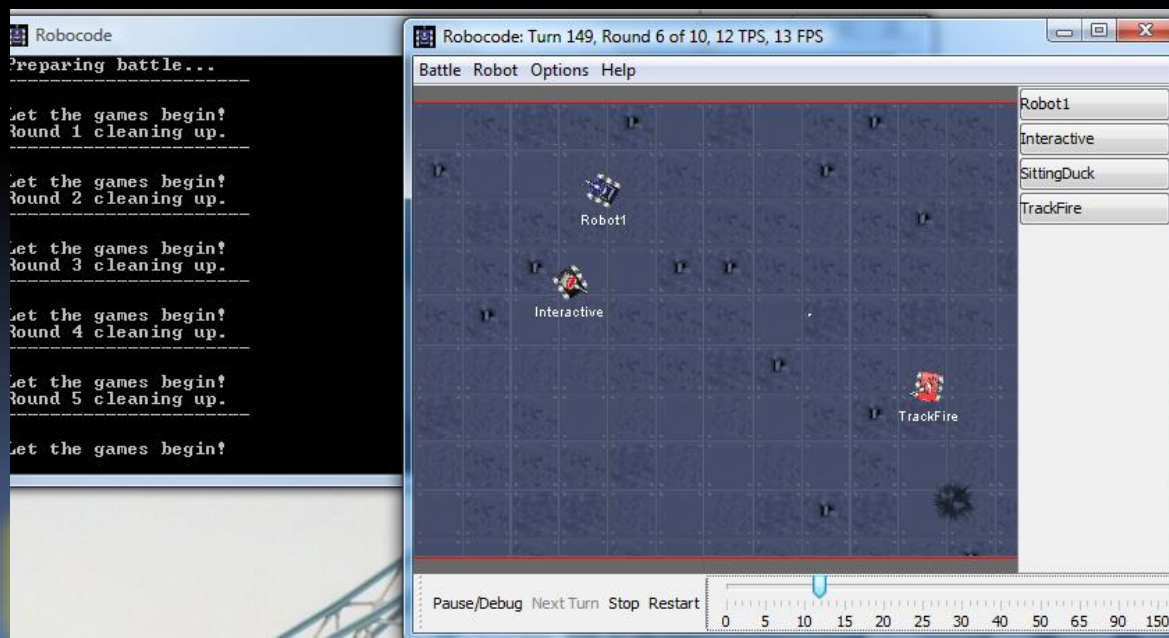




- Nu uitati sa salvati codul (din meniul File) si sa il compilati (din meniul Compiler)!

Cum ajungem in arena?

- Selectati meniul *Battle*.
- Alegeti robotii pe care vreti sa ii antrenati intr-o batalie (inclusiv al vostru).
- Daca robotul vostru a supravietuit bataliei, ati castigat *runda*.



Ce poate face un robot

- Robotii simuleaza tancuri intr-o arena de lupta si, pentru a detecta alti roboti, sunt echipati cu radare.
- Un robot poate merge inainte si inapoi cu diverse viteze si se poate intoarce la stanga si la dreapta.
- Radarul si tureta se pot intoarce la stanga sau dreapta, fiecare independent si, in acelasi timp, si de restul tancului. Arma poate, bineinteles, trage.
- Cand un robot inamic apare pe radar, un eveniment Java este generat si se pot genera diverse actiuni.



Ce informatii se pot obtine

- Putem lua informatii despre robotul inamic detectat in ceea ce priveste:
 - Viteza sa
 - Modul in care este indreptat
 - Energia ramasa
 - Numele
 - Unghiul dintre orientarea propriului robot si robotul inamic detectat
 - Distanța pana la acel robot



Campul de lupta

- Este reprezentat intr-un plan bidimensional si este imprejmuit de ziduri.
- O pozitie din campul de lupta este data de coordonatele (x, y)
 - Originea $(0, 0)$ este plasata in coltul din stanga jos.
- Pentru a lua informatii despre marimea campului de lupta si despre pozitia robotilor, se pot folosi urmatoarele metode ale clasei **Robot**:

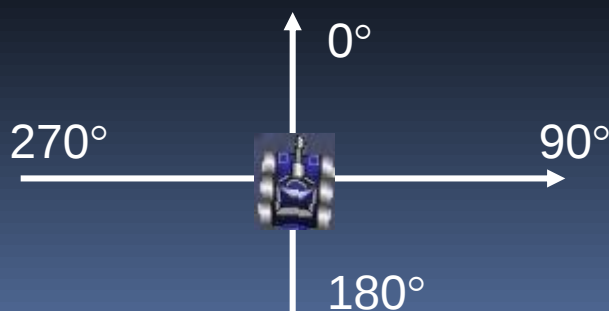


- `getBattleFieldHeight()` - `getX()`
- `getBattleFieldWidth()` - `getY()`



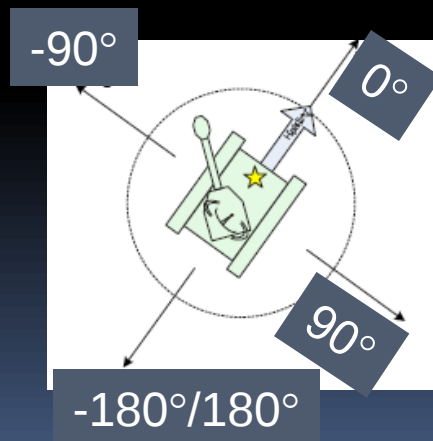
Orientarea si manevrarea

- Cand un robot se misca, el are o orientare.
 - Orientarea poate fi obtinuta prin apelarea metodei "getHeading()" din cadrul clasei **Robot**.
 - Se poate obtine orientarea propriului robot, dar si cea a altor roboti care au fost detectati cu radarul.
- Orientarea este masurata in sensul acelor de ceasornic de la 0° la 360° .
 - Orientarea de 0° se obtine cand tancul este cu fata la nord.

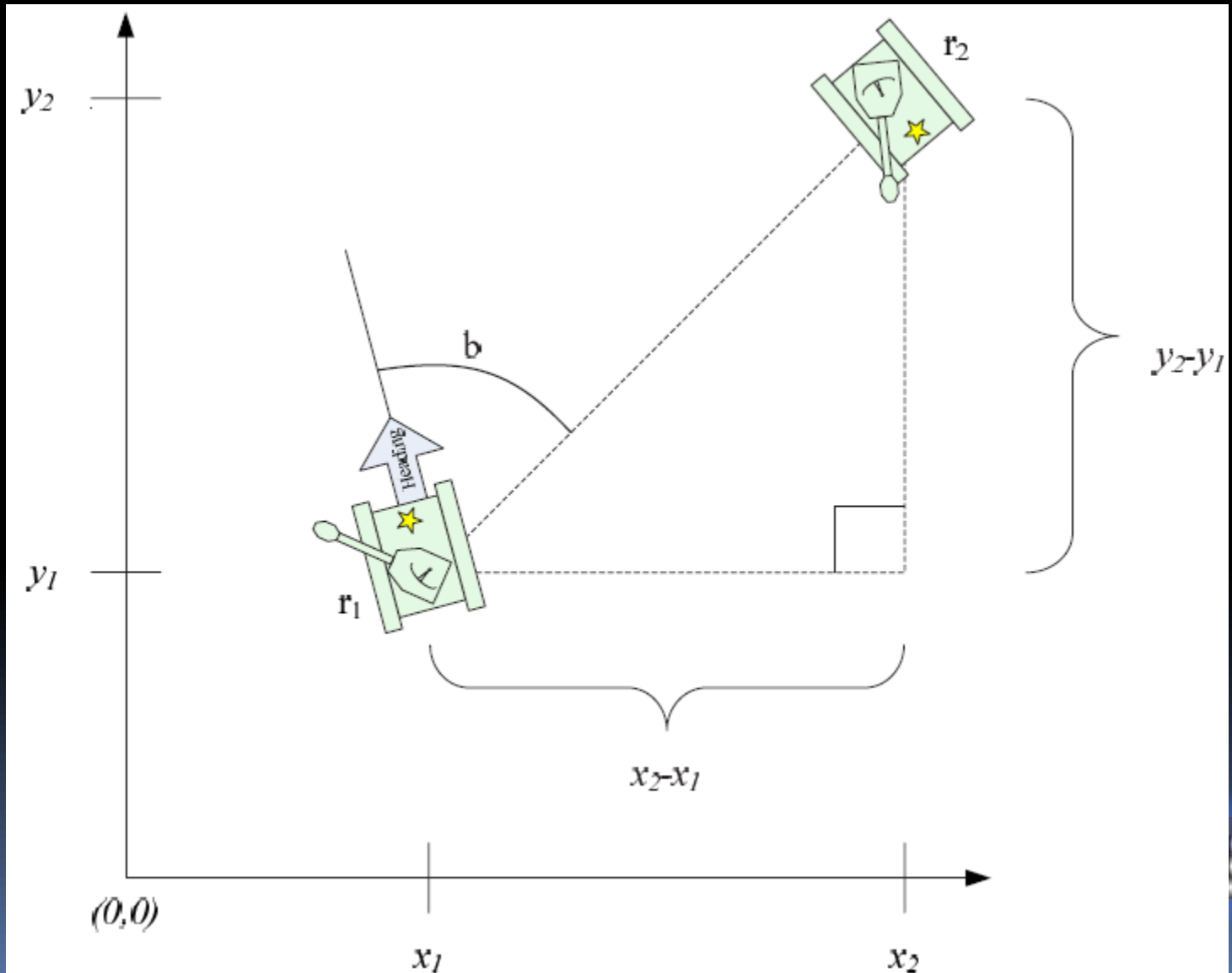


Orientarea si manevrarea

- Manevrarea se poate face in intervalul $[-180^\circ, 180^\circ]$.
- O manevrare de la 0° la -180° va determina o mutare stanga a robotului, iar intre 0° si 180° una la dreapta.



Orientarea si manevrarea



Puterea si energia

- Distanța se măsoară în pixeli. Cel mai mic câmp de luptă are 400x400 pixeli, iar cel mai mare are 5000x5000.
- Fiecare robot are o energie de 100 la începutul jocului
 - Pierde energie în timpul jocului dacă este lovit.
 - Castigă dacă lovește alți roboți.
- Puterea este cantitatea de energie pe care o pune într-un explozibil când trage.
 - Cu cât lovitura este mai puternică, cu atât se consumă mai multă energie.



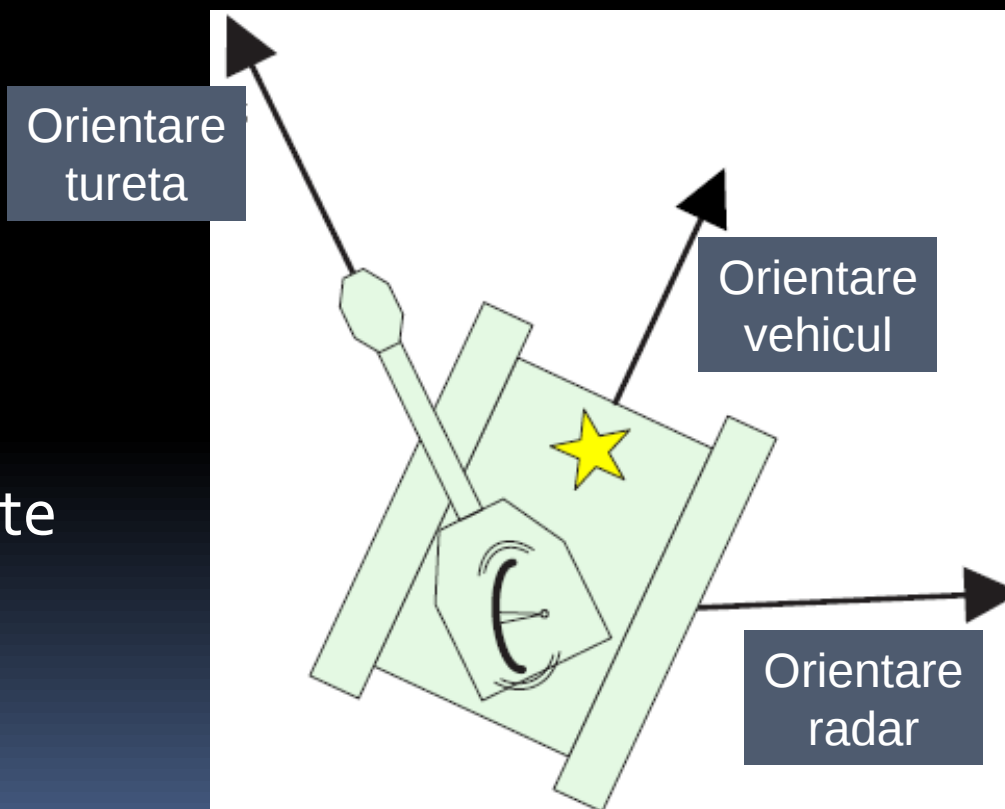
Puterea si energia

- Daca un robot trage cu o putere de 2.5 in alt robot, din energie se scade exact 2.5.
- Puterea poate lua valori in intervalul $[0.1, 3]$
- Daca lovitura noastra (de putere p) loveste un robot inamic, energia creste cu $3p$.
- Ca sa vedem cata energie avem la momentul curent, apelam metoda `getEnergy()` din clasa `Robot`.
- Atunci cand robotul nostru este lovit, energia sa scade dupa urmatoarea formula:
 - $\text{energie} = \text{energie} - 4p$, daca $p \leq 1$
 - $\text{energie} = \text{energie} - 4p - 2(p-1)$, daca $1 < p \leq 3$
- Cand ne lovim de un alt robot, energia pierduta este de 0.6.
- Cand ne lovim de zid:
- $\text{energie} = \text{energie} - |v|/2 + 1$, unde v este viteza.



Alcatuire robot

- Fiecare robot are 3 componente:
 - Un radar
 - O tureta
 - Vehicul
- Cele 3 parti se pot misca independent, dar sunt montate una deasupra celeilalte.



Timp, viteza

- Timpul se masoara in frame-uri.
- Rata maxima de rotatie a armei (turetei) este de $20^\circ/\text{frame}$, a radarului de $45^\circ/\text{frame}$.
- Radarul este montat pe arma, iar aceasta este montata pe vehicul.
 - Daca se misca arma, se misca si radarul, iar daca se misca vehiculul, se misca si arma cu radarul.
 - Ex: daca intoarcem arma la stanga si radarul la dreapta, acesta din urma se intoarce doar cu $45^\circ - 20^\circ = 25^\circ$ la dreapta. Pe de alta parte, daca le intoarcem la dreapta pe amandoua, radarul se va intoarce cu $45^\circ + 20^\circ = 65^\circ$.



Timp, viteza

- Viteza unui robot se obtine apeland metoda `getVelocity()` pentru o instanta a clasei **Robot**.
 - Viteza poate fi doar in intervalul $[-8, 8]$ pixeli/frame.
- Rata la care se poate intoarce un vehicul depinde de viteza sa.
 - Avand o viteza v , rata de intoarcere (masurata in grade/frame) este

$$t(v) = 10 - |v| * 3/4$$



Alte informatii utile

- Dupa foc, tureta se incinge si nu poate trage un alt foc pana cand nu se raceste.
 - Cu cat puterea focului este mai mare, cu atat arma se incalzeste mai tare
 - Inainte de a trage un foc, interrogati daca arma este fierbinte, ca sa fiti siguri de reusita.
- Radarul nu detecteaza explozibilul adversarilor.



Clase

- Clasele pe care le poate mosteni un robot creat de noi sunt **Robot** si **AdvancedRobot**.
 - Principalul avantaj al celei de a doua clase fata de prima este ca permite rularea de mai multe procese in paralel:
 - Mutarea vehiculului
 - Mutarea radarului
 - Mutarea turetei

Concomitent!

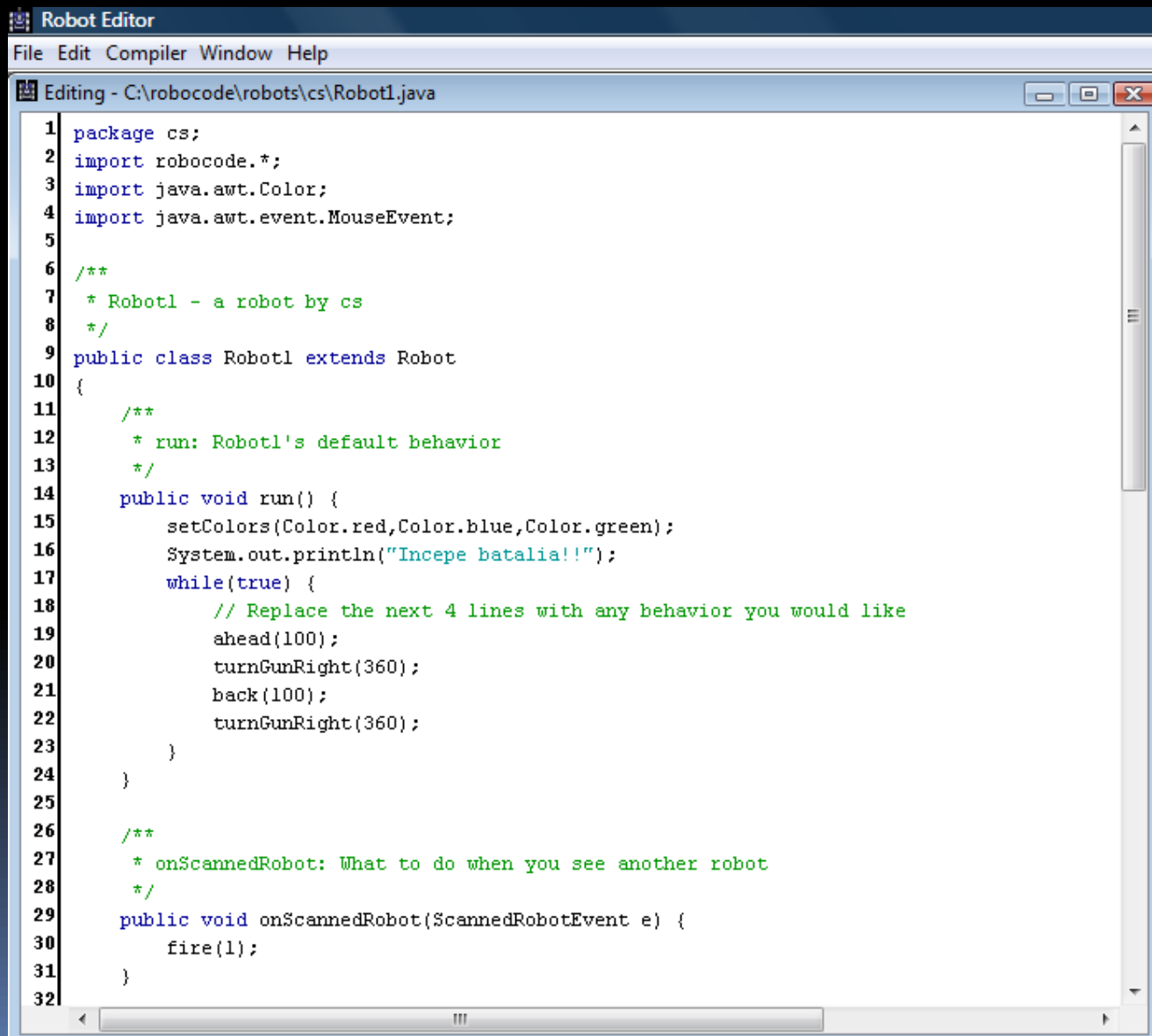


Crearea unui robot

```
package cs;
import robocode.*;
/***** Robot1 - un robot al lui cs *****/
public class Robot1 extends Robot
{
    //Aici se declara variabile
    /***** run() defineste comportamentul robotului Robot1 *****/
    public void run()
    {
        //Cod ce se executa la inceput si o singura data
        while(true)
        {
            //Bucla infinita care determina comportamentul robotului
        }
    }
    //<Aici se scriu metode care spun ce sa faca robotul cand se intampla diverse evenimente
    public void onScannedRobot(ScannedRobotEvent e)
    {
        fire(1);
    }
}
```



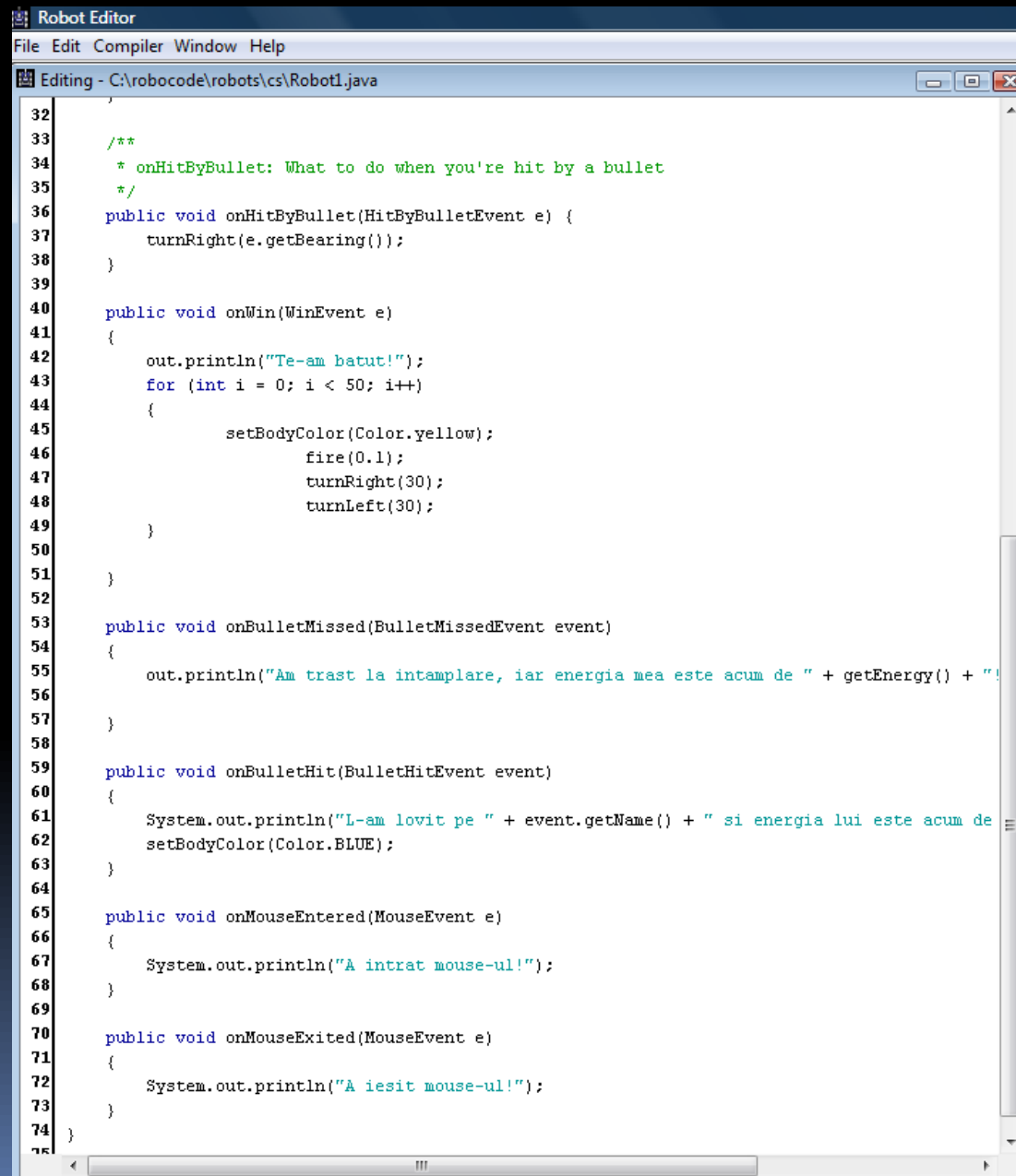
Crearea unui robot



The image shows a screenshot of the 'Robot Editor' application window. The title bar reads 'Robot Editor'. The menu bar includes 'File', 'Edit', 'Compiler', 'Window', and 'Help'. The status bar at the bottom shows 'III'. The main text area displays the following Java code:

```
1 package cs;
2 import robocode.*;
3 import java.awt.Color;
4 import java.awt.event.MouseEvent;
5
6 /**
7  * Robot1 - a robot by cs
8  */
9 public class Robot1 extends Robot
10 {
11     /**
12      * run: Robot1's default behavior
13      */
14     public void run() {
15         setColors(Color.red,Color.blue,Color.green);
16         System.out.println("Incepe batalia!!");
17         while(true) {
18             // Replace the next 4 lines with any behavior you would like
19             ahead(100);
20             turnGunRight(360);
21             back(100);
22             turnGunRight(360);
23         }
24     }
25
26     /**
27      * onScannedRobot: What to do when you see another robot
28      */
29     public void onScannedRobot(ScannedRobotEvent e) {
30         fire(1);
31     }
32 }
```

Crearea unui robot



```
Robot Editor
File Edit Compiler Window Help
Editing - C:\robocode\robots\cs\Robot1.java

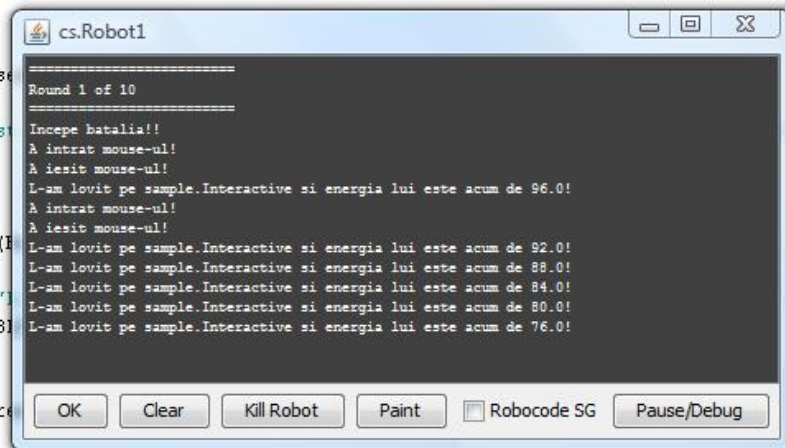
32
33  /**
34   * onHitByBullet: What to do when you're hit by a bullet
35   */
36  public void onHitByBullet(HitByBulletEvent e) {
37      turnRight(e.getBearing());
38  }
39
40  public void onWin(WinEvent e)
41  {
42      out.println("Te-am batut!");
43      for (int i = 0; i < 50; i++)
44      {
45          setBodyColor(Color.yellow);
46          fire(0.1);
47          turnRight(30);
48          turnLeft(30);
49      }
50
51  }
52
53  public void onBulletMissed(BulletMissedEvent event)
54  {
55      out.println("Am trast la intamplare, iar energia mea este acum de " + getEnergy() + "!");
56  }
57
58
59  public void onBulletHit(BulletHitEvent event)
60  {
61      System.out.println("L-am lovit pe " + event.getName() + " si energia lui este acum de " + event.getEnergy());
62      setBodyColor(Color.BLUE);
63  }
64
65  public void onMouseEntered(MouseEvent e)
66  {
67      System.out.println("A intrat mouse-ul!");
68  }
69
70  public void onMouseExited(MouseEvent e)
71  {
72      System.out.println("A iesit mouse-ul!");
73  }
74
75 }
```



Robotul nostru la lupta

- Pentru lansarea consolei, se apasa butonul indicat mai jos.

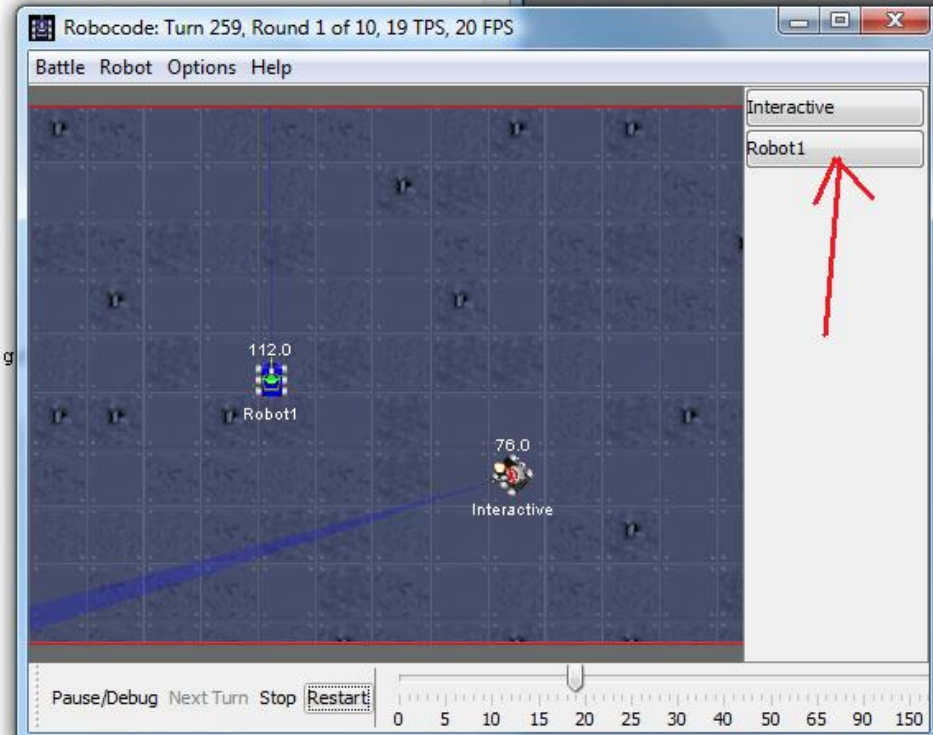
```
nLeft(30);
```



```
"A intrat mouse-ul!");
```

```
ed(MouseEvent e)
```

```
"A iese mouse-ul!");
```



Lista de clase si metode folosite

- Din meniul Robocode, mergeti la "Help" -> "Robocode API".
- In browserul care se deschide, vedeti in special clasa "Robot" si metodele sale.
- Pentru a accesa API-ul Java, puteti accesa:

<http://docs.oracle.com/javase/7/docs/api/>



Lista de clase si metode folosite

- void ahead(double distance)
 - Muta robotul inainte cu "distance" pixeli
- void back(double distance) // inapoi
- void fire(double power)
 - Trage cu explozibil cu puterea power din [0.1, 3.0]
- double getEnergy()
 - Intoarce energia curenta a robotului
- double getGunHeading()
 - Intoarce directia in care este indreptata tureta, in grade
- double getHeading()
 - Intoarce directia vehiculului, in grade
- double getRadarHeading() //acelasi lucru pt radar
- double getX() // pozitia x a robotului
- double getY()



Lista de clase si metode folosite

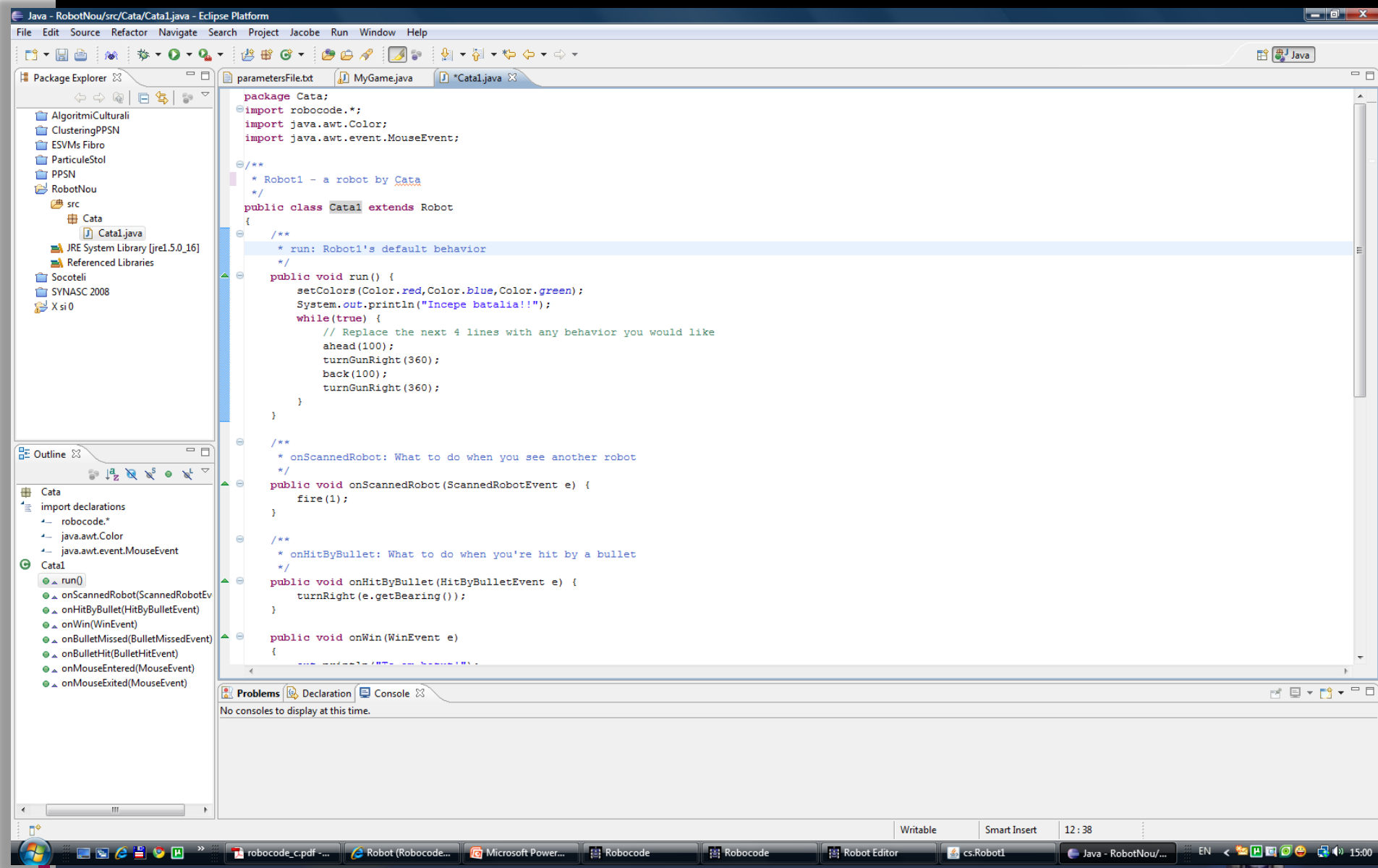
- void **onBulletHit**(**BulletHitEvent** event)
 - Metoda este apelata cand explozibilul loveste un tanc
- void **onHitByBullet**(**HitByBulletEvent** event)
 - Metoda este apelata cand robotul este lovit de explozibil
- void **onHitWall**(**HitWallEvent** event)
 - Cand se loveste de zid
- void **onScannedRobot**(**ScannedRobotEvent** event)
 - Cand radarul scaneaza un robot
- void **turnGunLeft**(double degrees)
 - Intoarce arma la stanga cu *degrees* grade.
- void **turnLeft**(double degrees)
 - Intoarce vehiculul la stanga cu *degrees* grade.
- void **turnRadarLeft**(double degrees) // radarul



Editor... Eclipse?

- Editorul pus la dispozitie de Robocode este bun, poate si compila, dar mult mai util este Eclipse sau NetBeans.
 - Ambele pot fi descarcate de pe Internet.
 - Eu prefer Eclipse. ☺
 - Cautati "[Eclipse IDE for Java Developers](#)"
- De ce sunt mai bune? Printre altele...
 - Compileaza in timp ce scrieti codul;
 - Va ajuta prin afisarea tuturor metodelor unei clase atunci cand puneti punct dupa instanta acelei clase.
 - Nu mai e nevoie sa rasfoiti documentatia...

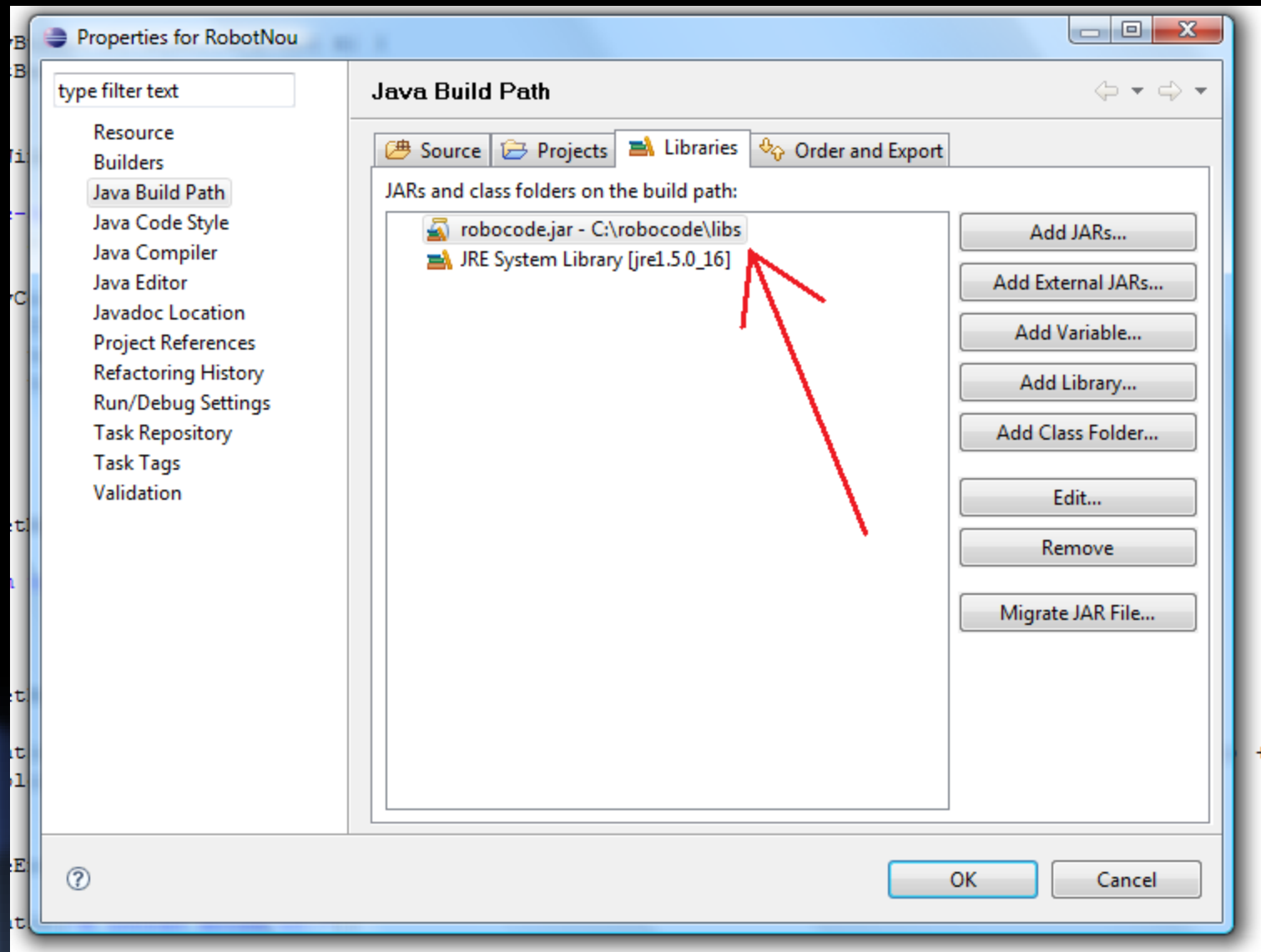




Cum scrieti codul pentru un robot in Eclipse

- Creati un nou proiect: **File->New->Java Project**
- Li dati un nume, apoi salvati.
 - Atentie, cand adaugati la proiect un fisier java, acesta trebuie sa aiba acelasi nume cu clasa continuta in el (de exemplu, clasa **Robot1** va fi scrisa in fisierul **Robot1.java**)
- Mergeti in meniul Eclipse la **Project->Properties->Java Build Path->Libraries->Add external JARs** si cautati **Robocode.jar** in locul unde ati instalat Robocode: daca ati pus chiar pe c:\, in c:\robocode\libs.

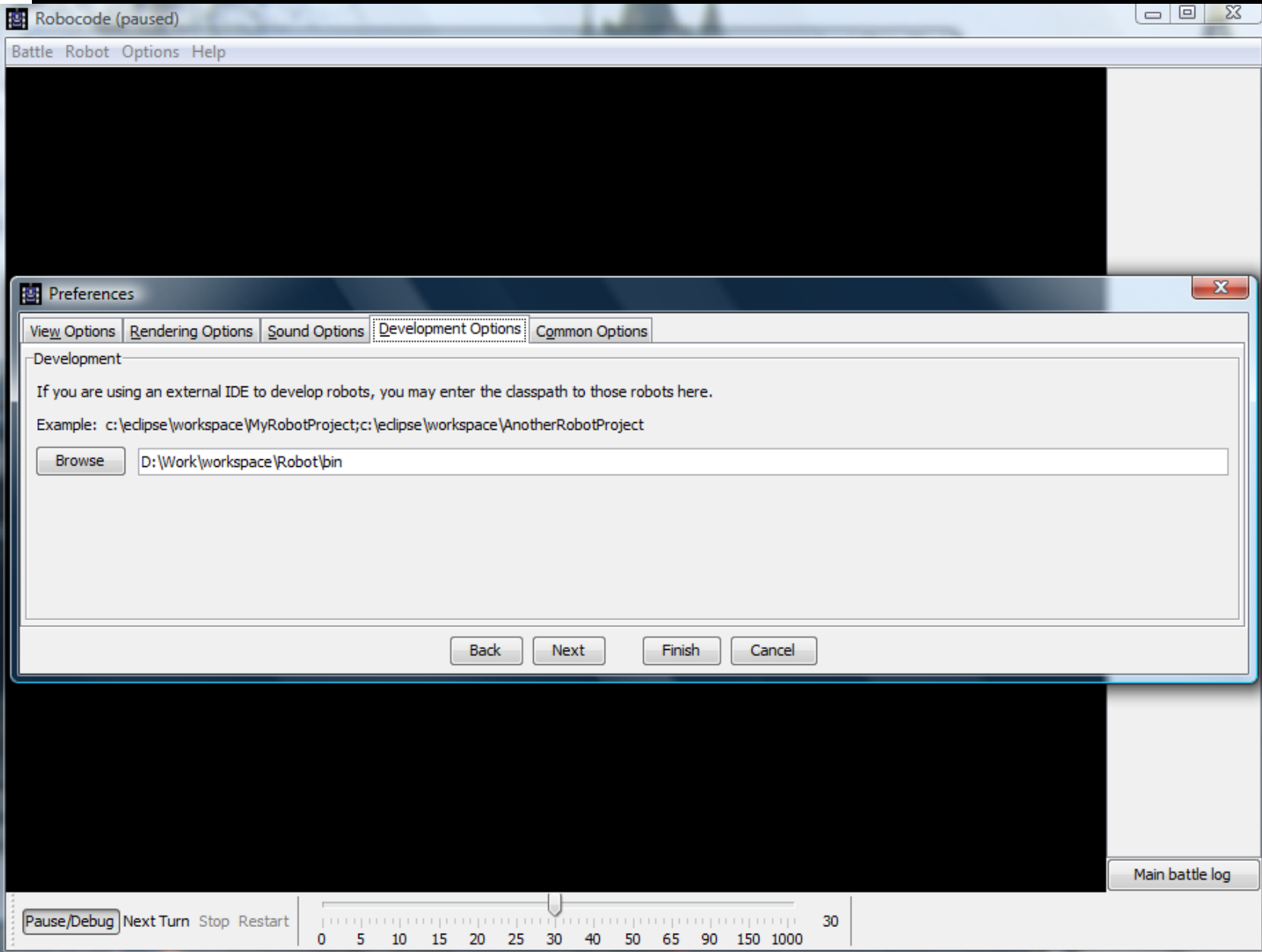




Cum scrieti codul pentru un robot in Eclipse

- Pentru a crea pachetul in Eclipse, mergeti in c:\robocode\robots si mutati pachetul creat acolo la inceput (cel care contine codul pentru robotul personal si este referit prin initialele date) in directorul workspace\Robot1\src in directorul eclipse.
- Compilati fisierul in Eclipse.
- Lansati Robocode de pe desktop si mergeti in meniul Options\Preferences\Development options pentru a ii da calea catre clasa generata acum de Eclipse.





Mai multe despre Robocode



- <http://robocode.sourceforge.net/>
 - Stiri, downloads, documentatii, forumuri, competitii, clasamente etc.
- <http://testwiki.roborumble.org/>
 - Wikipedia despre Robocode.
- <http://www.ibm.com/developerworks/java/library/j-robocode/>
- sau doar dati "Robocode" intr-un motor de cautare.

