

Connexions projectives. Directions modernes d'étude

GHEORGHE MURĂRESCU

ABSTRACT. In this paper we give a short description of the main actual results concerning the theory of projective connections and new considerations are presented.

Classification AMS 2000 des sujets. 53C05, 53C10.

Mots clef et phrases. directions modernes d'étude pour connexions projectives, le lien entre elles, connexions Finsler projective.

1. Introduction

La théorie des connexions projectives s'est développée en même temps dans deux directions, suivies toute-de-suite d'une troisième voie, que fait le lien entre les deux premiers.

La voie Weyl [20], Eisenhart [5], Veblen [18], T.Y. Thomas [16] est liée des transformations projectives des connexions linéaires. La voie E. Cartan [1] unifie l'idée de Klein concernant la notion de groupe des transformations géométriques et la notion de parallélisme, en attachant le long de chaque courbe d'une variété différentiable les espaces projectives tangents; cette voie a conduit à la théorie des connexions sur les espaces fibrés de plus tard.

La troisième voie a été initiée par T.Y. Thomas, K. Yano [21] et continuée par I. Vaisman [17], S. Ishihara et K. Yano [21] et l'auteur de ce travail [10], [11], [12], [13]; les connexions projectives s'étudient à l'aide des connexions linéaires spéciales sur une variété à une dimension de plus.

L'idée de Cartan a été fondamentée, du point de vue global, par Ch. Ehresmann [4] qui introduit la notion de connexion Cartan; cette idée a été continuée par S. Kobayashi [7].

T. Hangan [6] étudie certains propriétés généraux des connexions projectives en appliquant la méthode des congruences de G. Vrăncănu.

Concernant les géodésiques, E. Cartan [1] définit les seules connexions qui dotent une variété à géodésiques données.

En partant de ces résultats, dans [10] et puis dans thèse [11], nous définissons et étudions les connexions projectives générales à l'aide des connexions Cartan définies sur les espaces fibrés projectives.

H. Wakakuwa [19] et récemment C. Segura et J. Etayo [14] étudient les connexions projectives sur l'espace fibré des repères projectives, en reprenant l'idée de I.C. Gasparini [2]. V. Cruceanu [3], en reprenant d'une manière moderne l'idée de E. Cartan, définit localement le transport projectif suivant d'une courbe sur une variété différentiable et introduit la connexion projective comme un objet géométrique $(\Gamma_0, \Gamma, \Gamma^0)$ à l'aide des repères projectifs naturels, où Γ_0 est un champ tensoriel de

Reçu: November 12, 2004.

Ce travail a été présenté au V-ème Congrès des Mathématiciens Romains, Pitești, juin, 2003

type $(1, 1)$, Γ est un connexion linéaire et Γ^0 - un champ tensoriel de type $(0, 2)$; en particulier, on trouvent les connexions clasiques subordonnées.

En utilisant la méthode de l'academicien R. Miron [9], concernant la théorie des d -connexions sur les espaces fibrés vectoriels et la troisième voie de la définition des connexions projectives, en colaboration avec P. Stavre, nous avons défini et étudié les connexions Finsler-projectives normaux [15].

Nous présentons brièvement (et chronologiquement) les études modernes (et récentes) concernant les connexions projectives et aussi quelque nouvelles contributions.

2. L'étude des connexions projectives normales par S.Kobayashi et T. Nagano [8]

Entre les connexions linéaires Γ et $\bar{\Gamma}$ qui dotent une variété M à géodésique existe la bien connue relation locale:

$$\bar{\Gamma}_{jk}^i = \Gamma_{jk}^i + \delta_j^i a_k + \delta_k^i a_j, \quad (1)$$

(a_k) = un covector.

La connexion projective normale, définie par E. Cartan [1] a l'avantage d'être unique par rapport aux courbes autoparallèles.

Définition 2.1. *La connexion Cartan ω donnée localement par $(\omega^i, \omega_j^i, \omega_j)$, définit une connexion projective normale, si:*

$$(N_1)\Omega^i = 0; (N_2)\sum \Omega_i^i = 0; (N_3)\sum R_{jik}^i = 0,$$

où $\Omega = (\Omega^i, \Omega_j^i, \Omega_j)$ est la forme de courbure et (R_{jhk}^i) sont les coefficients de courbure.

On démontre l'existence de ces connexions, les identités de Bianchi; on définit un r -repère à l'aide d'un r -jet, puis l'ensemble $P^r(M)$ de r -repères on organise comme un fibré principal à groupe structural $G^r(n)$. Dans cette théorie intervient seulement $P^2(M)$ et $P^1(M) = L(M)$ à $G^1(n) = GL(n, \mathbf{R})$; il existe un isomorphisme entre $P^1(\mathbf{R}^n)$ et le group affine $A(n, \mathbf{R})$, considéré comme un fibré principal $A(\mathbf{R}^n, GL(n, \mathbf{R}))$ à

$$\mathbf{R}^n = A(M, \mathbf{R})/GL(n, \mathbf{R})$$

L'action du groupe $G^2(n)$ sur $P^2(M)$ est donnée par:

$$us = (u^i, u_j^i, u_{jk}^i)(s_j^i, s_{jk}^i) = (u^i, u_p^i \cdot s_j^p, u_p^i \cdot s_{jk}^p + u_{qr}^i \cdot s_j^q s_k^r),$$

mais l'opération dans $G^2(n)$ est donnée par:

$$\bar{s}s = (\bar{s}_p^i \cdot s_{jk}^p + \bar{s}_{qr}^i \cdot s_j^q \cdot s_k^r)$$

On considère la sousgroupe $H^2(n) \subset G^2(n)$ formé par les éléments (s_j^i, s_{kj}^i) où $s_{kj}^i = -(s_j^i \cdot s_k + s_k^i \cdot s_j)$.

Il résulte que $H^2(n)$ est isomorphe avec le sousgroupe $H \subset PL(n, \mathbf{R})$ - le groupe projectif, H étant le sousgroupe des transformations de la forme:

$$y^i = \frac{a_j^i x^j}{1 + a_j x^j}. \quad (2)$$

Définition 2.2. *On appelle structure projective sur M , le sousfibré $P^1 \subset P^2(M)$ à groupe structurel $H^2(n)$, que s'identifie par isomorphisme à H .*

On peut définir une connexion linéaire sans torsion, comme une section $\Gamma : M \rightarrow P^2(M)/G^1(n)$, mais une section $M \rightarrow P^2(M)/H^2(n)$ est en correspondance bijective à la structure projective P' , donc nous avons la diagraphie:

$$\begin{array}{ccc} P^2(M)/G^1(n) & \longrightarrow & P^2(M)/H^2(n) \\ \Gamma \searrow & & \nearrow P' \\ & M & \end{array}$$

Donc, il résulte que deux connexions linéaires Γ et $\bar{\Gamma}$, sans torsions, sont en correspondance projective si elles appartiennent à la structure P' . Dans composantes locales résulte la relation (1).

3. L'étude des connexions projectives réalisés par l'auteur [10],[11],[12],[13]

Soit $P(M, G)$ où $G = PL(n, R)$, qui, comme groupe de transformations, actionne sous la forme:

$$y^i = \frac{a^i + a_j^i x^j}{1 + a_j x^j} \quad (3)$$

Le sousgroupe d'isotropie H du point $0(0, \dots, 0) \in P^n$ -l'espace projectif, a les équations locales $a^i = 0$ (donc les transformations du H sont de la forme (2)).

Il existe le sousfibré $P'(M, H)$ et on réalise la "soudure" [7] d'espace fibré associé $E(M, PL(n, \mathbf{R}), P^n, P)$ avec la base M et aussi il existe une connexion Cartan sur P' [7].

Définition 3.1. On appelle connexion projective une connexion Cartan ω définie sur P' .

Evidement, l'algèbre Lie du groupe $PL(M, \mathbf{R})$ est $g=pl(M, \mathbf{R})=\mathbf{R}^n + gl(n, \mathbf{R}) + \mathbf{R}^{*n}$ et les champs de vecteurs gauche-invariants sur $PL(n, \mathbf{R})$, que coïncident dans l'élément identité à $(\partial/\partial a^i, \partial/\partial a_j^i, \partial/\partial a_j)$ détermine la base naturelle en $pl(n, \mathbf{R})$; la forme de la connexion projective ω est donnée dans cette base par $(\omega^i, \omega_j^i, \omega_j)$.

Un élément $u \in P'$ a les coordonnées locales (x^i, a_j^i, a_j) et $R_t u = (x^i, a_k^i b_j^k, a_k b_j^k + b_j)$. En notant $s^* \omega$ par ω_U (s étant la section: $U \subseteq M \rightarrow P'$), nous avons:

$$s^* \omega^i = \omega_U^i = \Gamma_{jk;U}^i dx^k, s^* \omega_j^i = \omega_{j;U}^i = \Gamma_{jk;U}^i dx^k, s^* \omega_j = \omega_{j;U} = \Gamma_{jk;U}^i dx^k;$$

nous appelons les fonctions Γ_U , **coefficients de la connexion projective** ω .

Entre ω et ω_U , après la formule

$$\omega(X) = ad(a^{-1})\omega_U(\pi' X) + a^{-1} da$$

nous avons:

$$\begin{aligned} \omega^i &= \tilde{a}_k^i \omega_U^k, \omega_j^i = \tilde{a}_k^i \omega_{h;U}^k a_j^h + \tilde{a}_k^i \omega_U^k a_j + \delta_j^i \tilde{a}_h^k \omega_U^h a_k + \tilde{a}_k^i da_j^k, \\ \omega_j &= \omega_{k;U} a_j^k - a_h \tilde{a}_k^h \omega_{l;U}^k a_j^l - a_h \tilde{a}_k^h \omega_U^k a_j - a_h \tilde{a}_k^h da_j^k + da_j \end{aligned} \quad (4)$$

(nous notons a^{-1} par \tilde{a}).

En considérant les fonctions de transition $\Psi_{UV} : U \cap V \rightarrow H$ de la forme $\left\{ a_j^i = \frac{\partial x^i}{\partial \bar{x}^j}(x), a_j(x) \right\}$, $x \in U \cap V$ on obtient les formules de transformation pour les

coefficients Γ :

$$\begin{aligned}\bar{\Gamma}_l^i &= \frac{\partial \bar{x}^i}{\partial x^k} \Gamma_j^k \frac{\partial x^j}{\partial x^l}, \\ \bar{\Gamma}_{jh}^i &= \frac{\partial \bar{x}^i}{\partial x^k} \cdot \frac{\partial^2 x^k}{\partial \bar{x}^j \partial \bar{x}^h} + \frac{\partial x^i}{\partial \bar{x}^k} \Gamma_{lp}^k \frac{\partial x^l}{\partial \bar{x}^j} \cdot \frac{\partial x^p}{\partial \bar{x}^h} + a_j \frac{\partial \bar{x}^i}{\partial x^k} \Gamma_l^k \frac{\partial x^l}{\partial \bar{x}^h} + \delta_j^i a_k \frac{\partial \bar{x}^k}{\partial x^l} \Gamma_p^l \frac{\partial x^p}{\partial \bar{x}^h}, \\ \bar{\Gamma}_{jh} &= \Gamma_{kl} \frac{\partial x^k}{\partial \bar{x}^j} \cdot \frac{\partial x^l}{\partial \bar{x}^h} - a_k \bar{\Gamma}_{jh}^k + a_j a_k \bar{\Gamma}_h^k + \frac{\partial a_j}{\partial \bar{x}^h}.\end{aligned}\tag{5}$$

Dans les travaux [3],[12],[21], on considère le cas $a_k = 0$, mais on peut interpréter cette considération dans les coordonnées homogènes comme la conservation du hyperplan "à l'infini" de l'équation $x^0 = 0$. D'après les relations (5), on constate que dans ce cas particulier, la connexion projective ω est définie par un tenseur de type (1, 1), une connexion linéaire et un tenseur de type (0, 2).

Quand les cartes locales sur U et V coïncident, $\{\bar{x}^i\} = \{x^i\}$, la seconde relation (5) devient:

$$\bar{\Gamma}_{jh}^i = \Gamma_{jh}^i + a_j \Gamma_h^i + \delta_j^i a_k \Gamma_h^k,\tag{6}$$

mais, pour les repères demi-naturels (où $\omega_U^i = \omega_V^i = dx^i$, donc $\Gamma_j^i = \delta_j^i$) nous avons

$$\bar{\Gamma}_{jh}^i = \Gamma_{jh}^i + a_j \delta_h^i + a_h \delta_j^i,\tag{7}$$

c'est-à-dire justement la relation 1.

D'après les équations de structure d'une connexion Cartan générale s'obtiennent les équations de structure pour la connexion projective ω .

La **2-forme de courbure-torsion** $\Omega = (\Omega^i, \Omega_j^i, \Omega_j)$ s'exprime sous la forme:

$$\Omega^i = \frac{1}{2} R_{kl}^i \omega^k \wedge \omega^l, \quad \Omega_j^i = \frac{1}{2} R_{jkl}^i \omega^k \wedge \omega^l, \quad \Omega_j = \frac{1}{2} R_{jkl} \omega^k \wedge \omega^l,\tag{8}$$

en appelant $R = (R_{kl}^i, R_{jkl}^i, R_{jkl})$ la **fonction de courbure-torsion**. En notant $s^* \Omega = \Omega_U$ et $s^* R = R_U = (R_{kl;U}^i, R_{jkl;U}^i, R_{jkl;U})$, on obtient la généralisation des formules comme dans les cas classiques, par exemple:

$$R_{kl;U}^i = \Gamma_{kl;U}^i - \Gamma_{lk;U}^i\tag{9}$$

$$\begin{aligned}R_{jkl;U}^i &= \partial_k \Gamma_{jl;U}^i - \partial_l \Gamma_{jk;U}^i + \Gamma_{sk;U}^i \cdot \Gamma_{jl;U}^s - \Gamma_{sl;U}^i \cdot \Gamma_{jk;U}^s + \delta_k^i \Gamma_{jl;U} \\ &\quad - \delta_l^i \Gamma_{jk;U} + \delta_j^i (\Gamma_{lk;U} - \Gamma_{kl;U}).\end{aligned}\tag{10}$$

4. Connexions projectives en sens Weyl-Thomas-Wakakuwa[17],[19]

Dans ce cas on considère l'espace tangent $T_x M$ comme un espace affine n -dimensionnel et \mathbf{R} , un espace affine 1-dimensionnel, mais $T_x^{n+1} M = \mathbf{R} \times T_x M$, comme un espace affine $(n+1)$ -dimensionnel. L'élément $u = (X_0, X_1, \dots, X_n) \in T_x^{n+1} M$ on appelle le repère en x . $L^{n+1} M = \{\text{l'ensemble des repères } u\}$ s'organise comme un espace fibré principal sur lequel actionne le groupe $GL(n+1, \mathbf{R})$:

$$ua = (X'_0, X'_1, \dots, X'_n)$$

à $X'_\mu = a_\mu^\lambda X_\lambda$, $\alpha, \lambda, \mu = 0, 1, \dots, n$; $i, j, k = 1, \dots, n$.

En notant la base (vectorielle) de $T_x^{n+1} M$ par (e_0, e_j) à $e_0 = (e^*, 0)$ et $e_j = (0, \partial/\partial x^j)$, la représentation d'un repère est:

$$X_\mu = X_\mu^\lambda e_\lambda, \quad X = (X_\mu^\lambda) \in GL(n+1, \mathbf{R}),$$

de sorte que (x^i, X_μ^λ) est un système de coordonnées locaux en $\pi^{-1}(U)$.

Pour $\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V)$ nous avons:

$$x'^i = x'^i(x^1, \dots, x^n), X' = AX \quad \text{à} \quad A = (A_\mu^\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \left(\frac{\partial x'^i}{\partial x^j}\right) \end{pmatrix} \quad (11)$$

les relations qui résultent d'après: $e_j = \frac{\partial x'^i}{\partial x^j} e'_i$, $e_0 = e'_0$.

Les fonctions de transition sont: $\Psi_{UV} = X' \cdot X^{-1} = A \in GL(n+1, R)$.

Sur l'ensemble des repères $\{u\}$ on introduit la relation d'équivalence $E : u \sim \lambda u$, $\lambda \neq 0$ dans $T_x^{n+1}M \setminus \{0\}$.

Une classe d'équivalence, notée aussi par u , sera nommé **repère projectif** mais l'espace $L^{n+1}M/E$ sera nommé fibré des repères projectifs sur M à la groupe structural $PL(n, R) = GL(n+1, R)/E$. On appelle **l'espace projectif l'espace tangent** en x à M l'espace $PT_xM = (T_x^{n+1}M - \{0\})/E$. La connexion linéaire $\bar{\omega}$ sur $L^{n+1}M$ est $gl(n+1, R)$ -valuée et :

$$\bar{\omega} = \bar{\omega}_\mu^\lambda E_\lambda^\mu, s^* \bar{\omega} = \omega_U = \omega_{U;\mu}^\lambda E_\lambda^\mu, \omega_{U;\mu}^\lambda = \gamma_{i\mu}^\lambda dx^i.$$

Pour $U \cap V \neq \emptyset$ il résulte:

$$\omega_{V;\mu}^\lambda = A_\alpha^\lambda \omega_{V;\beta}^\alpha A_\mu^{-\beta} + A_\alpha^\lambda \cdot d\bar{A}_\mu^\alpha, (A_\mu^{-\lambda}) = (A_\lambda^\mu)^{-1}, \quad (12)$$

$$\bar{\omega}_\mu^\lambda = \bar{X}_\alpha^\lambda \cdot \omega_{\beta;U}^\alpha X_\mu^\beta + \bar{X}_\alpha^\lambda \cdot dX_\mu^\alpha, \bar{X} = X^{-1}, \quad (13)$$

$$\bar{\omega} = X^{-1} \omega_U X + X^{-1} dX. \quad (14)$$

Si C est le centre d'algèbre Lie $gl(n+1, R)$, généré par la matrice unité d'ordre $(n+1)$, alors $\bar{\omega} \pmod{C}$ détermine l'algèbre Lie du groupe projectif $PL(n, R)$; dans ce sens on dit que $\bar{\omega} \pmod{C}$ **définit la connexion projective** Γ_p que est unique déterminée par $\omega_{\beta;U}^\alpha - \delta_\beta^\alpha \omega_{0;U}^0$ d'après [10].

On donne l'expression:

$$\begin{aligned} \omega_{0;U}^i &= \Gamma_{j0}^i dx^j, \\ \omega_{j;U}^i - \delta_j^i \omega_{0;U}^0 &= \Gamma_{kj}^i dx^k \end{aligned}$$

où

$$\Gamma_{j0}^i = \gamma_{j0}^i, \Gamma_{kj}^0 = \gamma_{kj}^0.$$

Tout-de-suite on constate que (Γ_{j0}^i) est un tenseur de type $(1, 1)$, (Γ_{kj}^0) - un tenseur de type $(0, 2)$ mais (Γ_{kj}^i) sont les coefficients locaux d'une connexion linéaire sur $L^n(M)$, nommée **basique** pour Γ_p . Pour $\omega_{0;U}^i = dx^i$, donc $\Gamma_{j0}^i = \delta_j^i$ on obtient la connexion projective canonique. Une transformation de base $(e_0, e_j) \rightarrow (e'_0, e'_j)$ sur $\pi^{-1}(U)$ qui conserve l'hyperplan de l'infini (donc conserve e_0), est de la forme:

$$e'_0 = e_0, e'_j = \varphi_j e_0 + e_j \quad (15)$$

où $\varphi_j = \varphi_j(x^1 \dots x^n)$ -covecteur.

Cette transformation implique la transformation des coordonnées:

$$X = (X_\mu^\lambda) \rightarrow X' = (X'_\mu^\lambda), X = \Phi X', \Phi = \begin{pmatrix} 1 & \varphi \\ 0 & (1) \end{pmatrix}.$$

Dans le nouveau système des coordonnées (x^i, X'_μ^λ) , généré par (15), sur $\pi^{-1}(U)$, la formule (14) dévient:

$$\bar{\omega} = (X')^{-1} (\Phi^{-1} \omega_U \Phi + \Phi^{-1} d\Phi) X' + (X')^{-1} dX' \quad (16)$$

d'où les forme locales ω_U et $\omega'_U = \Phi^{-1}\omega_U\Phi + \Phi^{-1}d\Phi$ détermine dans chaque voisinage de coordonnées de même connexion projective sur M .

En expression locale, on a:

$$\begin{aligned}\Gamma_{kj}^{i'} &= \Gamma_{kj}^i + \delta_j^i \varphi_k + \delta_k^i \varphi_j, \\ \Gamma_{kj}^{i0} &= \Gamma_{kj}^0 + \partial \varphi_j / \partial x^k - \Gamma_{kj}^i \varphi_i - \varphi_j \varphi_k.\end{aligned}\quad (17)$$

La première relation est de nouveau de type (1).

De suite, on défini une différentiation covariante, on déduit les equation des structures, la forme de la courbure et la connexion projective normale unique déterminée par une classe des connexions linéaires- bazique, projective correspondantes (par une relation de type (1)).

5. Conexions Finsler-projectives [15]

Ces connexions ont été introduites par P.Stavre et l'auteur qui puis a étudié les structures Finsler projectives métriques et conformes. Pour étude ces structures, nous avons utilisé la théorie moderne des fibré vectoriels $\zeta = (E, P, M)$, équipés avec une connexion nonlinéaire N et une d -connexion linéaire D sur E , la théorie fondée par l'academicien R. Miron [9].

Dans le cas de notre théorie, la fibre type est $F = \mathbf{R}$.

Nous notons par $\{X_\alpha\} = \left\{ \delta / \delta x^i, \frac{\partial}{\partial y} \right\}$, $y = x^0$, $i, j, k = 1, \dots, n$; $\alpha, \beta, \gamma = 1, \dots, n, 0$, la base adaptée et par $\{U_\alpha\} = \left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial y} \right)$ la base naturelle sur E ; de même, nous notons par $\Gamma_{\alpha\beta}^\sigma(x, y)$ les coefficients locaux dans $\{X_\alpha\}$ et par $\gamma_{\alpha\beta}^\sigma(x, y)$, coefficients locaux dans $\{U_\alpha\}$ pour la connexion D .

La connexion nonlinéaire N a les coefficients locaux N_α et nous avons le lien:

$$\frac{\delta}{\delta x^k} = \frac{\partial}{\partial x^k} - N_k \frac{\partial}{\partial y}.$$

Définition 5.1. La connexion D s'appelle **quasi-projective normale (q-p-n)**, si les coefficients Γ satisfont les relations:

$$\Gamma_{00}^0 = w \Gamma_{i\alpha}^i \text{ où } w = -\frac{1}{n+1}.\quad (18)$$

Cette définition a un caractère géométrique si et seulement si les transformées locales de coordonnées $(x, y) \longrightarrow (x', y')$ sont de la forme:

$$\begin{aligned}x^{i'} &= x^{i'}(x^1, \dots, x^n), \quad \Delta = \det \left(\frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} \right) \neq 0 \\ y' &= f(x^1, \dots, x^n) \cdot y, \quad f(x) = \Delta^{-W}\end{aligned}$$

S'imposent les conditions d'homogenités pour y .

Nous définisons les coefficients de type Weyl:

$$\begin{aligned}J_{jk}^i &= \Gamma_{jk}^i + (\delta_j^i \partial N_k / \partial y + \delta_k^i \partial N_j / \partial y), \\ J_{jkh}^i &= \delta J_{jh}^i / \delta x^k - \delta J_{jk}^i / \delta x^h + J_{jh}^r J_{rk}^i - J_{jk}^r J_{rh}^i, \\ J_{jk} &= J_{jki}^i\end{aligned}\quad (19)$$

Entre les connexions (q-p-n) D et \overline{D} nous définissons la transformation $t : D \rightarrow \overline{D}$ par $\overline{D}_X Y = D_X Y + \sigma(X) \cdot hY + \sigma(Y) \cdot hX$, où σ est un d -champs de type $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

. Les coefficients J sont invariants par rapport aux transformations t .

Définition 5.2. La classe $\overset{*}{D} = \{\dots D, \overline{D} \dots\}$ des connexions (q-p-n), liées par les transformations t , s'appelle **connexion Finsler-projective (C-P-F)**, attachée à la connexion N .

La connexion D^* est linéaire, symétrique mais n'est pas une d -connexion. Localement, la connexion $\overset{*}{D}$ est donnée par:

$$\begin{aligned} \Gamma_{jk}^{*i} &= \Gamma_{jk}^i, \Gamma_{k0}^{*i} = y^{-1} \delta_k^i, \Gamma_{jk}^{*0} = \Gamma_{jk}^{Si} \cdot N_i + (y/(n-1)) \cdot J_{jk} - \delta N_j / \delta x^k \\ \Gamma_{00}^{*i} &= 0, \Gamma_{k0}^{*0} = 0, \Gamma_{00}^{*0} = 0 \end{aligned} \quad (20)$$

dans la base adaptée. Dans la base naturelle D^* est donnée par:

$$\gamma_{jk}^{*i} = J_{jk}^i, \gamma_{k0}^{*i} = y^{-1} \delta_k^i, \gamma_{jk}^{*0} = (y/(n-1)) \cdot J_{jk}, \gamma_{00}^{*i} = 0, \gamma_{k0}^{*0} = 0, \gamma_{00}^{*0} = 0, \quad (21)$$

Dans la base adaptée, la transformation t est donnée par:

$$\overline{\Gamma}_{jk}^i = \Gamma_{jk}^i + \sigma_j \delta_k^i + \sigma_k \delta_j^i, \overline{\Gamma}_{k0}^i = \Gamma_{k0}^i, \overline{\Gamma}_{jk}^0 = \Gamma_{jk}^0, \overline{\Gamma}_{00}^i = \Gamma_{00}^i, \overline{\Gamma}_{0k}^0 = \Gamma_{0k}^0, \overline{\Gamma}_{00}^0 = \Gamma_{00}^0. \quad (22)$$

Observations.

a) Dans les formules (20) et (21) au surplus des coefficients N_i , des constantes et $y \in \mathbf{R}$, de premier ordre entre les coefficients J , invariants aux transformation t , soulignant le caractère projectif de la connexion D^* .

b) La première formule (22) ressemble des formules (1) et (7) pour les connexions projectives classiques.

La classe, que définit la connexion D^* , contient les d -connexions D de la forme:

$$D_X = D_X^0 + \tau(\cdot, X), X \in \chi(E)$$

le champ tensoriel τ ayant les composantes de la forme:

$$\tau_{jk}^i = \sigma_j \delta_k^i + \sigma_k \delta_j^i, \tau_{k0}^i = 0, \tau_{0k}^0 = 0, \tau_{00}^0 = 0, \dots \quad (23)$$

La courbure R^* de la connexion D^* s'exprime seulement par les coefficient Finsler-projectifs J :

$$\begin{aligned} R_{jkh}^{*i} &= J_{jkh}^i - \frac{1}{n-1} (\delta_k^i J_{jh} - \delta_h^i J_{jk}), R_{jk0}^{*i} = \frac{\partial J_{jk}^i}{\partial y}, \\ R_{jkh}^{*0} &= R_{jkh}^{*i} \cdot N_i + \frac{y}{n-1} \left(\frac{\partial J_{jk}^i}{\partial x^h} - \frac{\partial J_{jh}^i}{\partial x^k} + J_{jh}^i \cdot J_{rk} \right), R_{\alpha\beta\gamma}^{*\sigma} = 0 \end{aligned} \quad (24)$$

(pour les restes).

Les relations (24), de nouveau soulignent le caractère projectif de la connexion D^* .

Nous étudions, pour les connexions D^* : l'algèbre Lie du groupe d'holonomie, les courbes autoparallèles, des structures finsler-projective métriques et conformes.

References

- [1] E. Cartan, *Leçon sur la théorie des espaces à connexion projective*, Paris, 1937.
- [2] I. Cattaneo-Gasparini, Sulle connessioni projective, *Ann. di Mat. pura ed appl.*, **50**, 467-473 (1960).

- [3] V. Cruceanu, Structures et connexions classiques sur une variété différentiable, *An. St. Univ. "A.I. Cuza"*, **XXII**, 181-190 (1976).
- [4] Ch. Ehresmann, Les connexions infinitésimales dans un espace fibré différentiable, *Coll. Top. Bruxelles*, 29-55 (1950).
- [5] L.P. Eisenhart, *Non-Riemannian Geometry*, Amer. Math. Soc., 1927.
- [6] T. Hangan, Sur les connexions projectives, *Rev. Math. pures et Appl.*, **3**, 256-276 (1958).
- [7] S. Kobayashi, Theory of connections, *Ann. Math. Pura ed Appl.*, **113**, 119-194 (1957).
- [8] S. Kobayashi, T. Nagano, On projective connexions, *J. Math-Mec*, **13**, 215-235 (1964).
- [9] R. Miron, M. Anastasiei, *Fibrat vectoriale, spații Lagrange. Aplicații în teoria relativității*, Ed. Acad. Rom., 1987.
- [10] G. Murărescu, Sur la théorie globale des connexions projectives, *C.R. Acad. Sci. Paris*, **269**, 141-143 (1969).
- [11] G. Murărescu, *Contribuții la studiul geometriei diferențiabile a spațiilor fibrat cu grup structural proiectiv*, Teză Iași, 1969.
- [12] G. Murărescu, Sur les connexions projectives. Lien entre certains points de vue dans leur étude, *Mathematica, Cluj*, **37**, 147-153 (1985).
- [13] G. Murărescu, *Fibrat proiective în geometria diferențială, Teoria conexiunilor proiective*, Craiova, Ed. INFO, 2002.
- [14] C. Segura, J. Etayo, Conexiones en el fibrado de las fererencias proyectivas, *Mat. Contrib., Ed. Univ. Compl. Madrid*, 83-90 (1986).
- [15] P. Stavre, G. Murărescu, Connexions Finsler-projectives normales, *Bull. Math. Soc. Sci. Rom.*, **37**(1-2), 133-147 (1993).
- [16] T.Y. Thomas, On the projective and equiprojective geometry of paths, *Proc. Nat. Acad.*, **11**, 199-2003 (1925).
- [17] I. Vaisman, *Contributions à la géométrie différentielle projective-symplectique*, An. St. Univ. "A. I. Cuza", Monografii, 1966.
- [18] O. Veblen, Projective tensors and connections, *Proc. Nat. Acad.*, **14**, 154-156 (1928).
- [19] H. Wakakuwa, Holonomy group, *Publ of the St. Group of Geom.*, **6**, (1971).
- [20] H. Weyl, On the foundations of general infinitesimal geometry, *Bull Amer. Math. Soc.*, **35**, 716-725 (1929).
- [21] K. Yano, S. Ishihara, Differential geometry of fibred spaces, *Kodai Math. Sem. Rep.*, **19**, 257-288 (1967).

(Gheorghe Murărescu) DEPARTMENT OF MATHEMATICS, UNIVERSITY OF CRAIOVA,
AL. I. CUZA STREET, 13, CRAIOVA RO-200585, ROMANIA, TEL/FAX: 40-251412673
E-mail address: muraresc@inf.ucv.ro